

УДК 517.95

А.В. ЦУЦУЛЯН

АТТРАКТОРЫ ВЫРОЖДАЮЩИХСЯ ЭВОЛЮЦИОННЫХ УРАВНЕНИЙ

В настоящей статье доказывается существование аттракторов полугрупп, порожденных смешанными задачами для вырождающихся эволюционных уравнений второго порядка, при этом вырождение может осуществляться как на всей границе, так и на ее части.

Устанавливается компактность аттракторов в пространстве  $L_2$  и строится функция Ляпунова, позволяющая выяснить их структуру.

Одной из важных проблем современной теории дифференциальных уравнений является изучение поведения их траекторий на бесконечности. Как оказалось, эта задача тесно связана с существованием многообразий, называемых аттракторами, которые обладают свойством притяжения. Этому кругу вопросов посвящено довольно много работ (см., напр., [1,2] и приведенную в них библиографию).

**§1. Постановка задачи.** 1.1. Пусть  $\Omega$  – ограниченная область с достаточно гладкой границей  $\Gamma = \partial\Omega$ , лежащая в полупространстве  $R_+^n = \{x_n \in R^n, x_n > 0\}$   $\Gamma_0 = \Gamma \cap \{x_n = 0\} \neq \emptyset$ .

Пусть  $Q_T = \{0, T\} \times \Omega$ .

Рассмотрим следующую смешанную краевую задачу для нелинейного вырождающегося параболического уравнения вида

$$u_t + L(u) = 0, \tag{1.1}$$

$$u|_{t=0} = u_0(x), \quad x \in \Omega, \tag{1.2}$$

$$u|_{\Gamma^*} = 0, \quad 0 \leq t \leq T, \tag{1.3}$$

где

$$L(u) = -\sum_{i=1}^n \partial_i a_i(x, \nabla u) + c(x, u), \tag{1.4}$$

$$\partial_i = \frac{\partial}{\partial x_i}, \quad \nabla = (\partial_1, \dots, \partial_n).$$

$\Gamma^*$  либо будет совпадать со всей границей  $\Gamma$ , либо  $\Gamma^* = \Gamma \setminus \Gamma_0$ .

1.2. Введем функциональные пространства, в которых будет исследована задача (1.1)–(1.3).

Пространство  $W_{p,\sigma}^1(\Omega)$ ,  $p > 2, \sigma \in R^1$ , по определению (см. [3]), – весовой класс функций  $u(x)$ , определенных на  $\Omega$ , для которых конечна норма

$$\|u\|_{W_{p,\sigma}^1(\Omega)} = \left( \int_{\Omega} |u|^p dx + \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} x_n^{\sigma} |\partial_i u|^p dx \right)^{1/p} \tag{1.5}$$

Как известно, с этой нормой классы  $W_{p,\sigma}^1(\Omega)$  являются банаховыми пространствами.

Обозначим далее

$$\|u\|_1 = \left( \int_{\Omega} x_n^{p\sigma} |u|^p dx + \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} x_n^{p\sigma} |\partial_i u|^p dx \right)^{1/p} \quad (1.6)$$

Норма (1.6) также порождает банахово пространство, которое обозначим  $W_{p,\sigma}^1(\Omega)$ .

Исследование начально-краевых задач диктует необходимость введения подпространств этих пространств.

Пространство  $W_{p\sigma}^0(\Omega)$ , по определению, – замыкание в норме  $W_{p,\sigma}^1(\Omega)$  линейного многообразия  $C_0^\infty(\Omega)$  финитных бесконечно дифференцируемых функций, оно при  $-\frac{1}{p} < \sigma < 1 - \frac{1}{p}$  имеет структуру

$$W_{p\sigma}^0(\Omega) = \{u \in W_{p,\sigma}^1(\Omega) : u|_{\Gamma} = 0\}, \quad (1.7)$$

а при  $\sigma \geq 1 - \frac{1}{p}$  имеем  $u|_{\Gamma} = 0$ .

1.3. Опишем класс рассматриваемых операторов.

i) Функции

$$a_i(x, \xi) \in C^2(\overline{\Omega} \times R^n), \quad i = \overline{1, n},$$

$$c(x, \eta) \in C^1(\overline{\Omega} \times R^1),$$

при этом справедливы следующие оценки:

$$|a_i(x, \xi)| \leq C x_n^{p\sigma} |\xi|^{p-1},$$

$$|a_{ij}(x, \xi)| \leq C x_n^{p\sigma} |\xi|^{p-2},$$

$$C_1 x_n^{p\sigma} |u|^p \leq c(x, u) u \leq C_2 x_n^{p\sigma} |u|^p,$$

где  $a_{ij}(x, \xi) = \frac{\partial a_i(x, \xi)}{\partial \xi_j}$ , а  $C > 0$  – некоторая постоянная.

ii) Существуют постоянные  $\mu_i > 0, i = \overline{0, 4}$ , такие, что для любых  $x \in \Omega, \xi \in R^n$  справедливы оценки

$$\mu_0 x_n^{p\sigma} |\xi|^p \leq \sum_{i=1}^n a_i(x, \xi) \xi_i \leq \mu_1 x_n^{p\sigma} |\xi|^p,$$

$$\sum_{i,j=1}^n a_{ij}(x, \xi) \xi_i \xi_j \geq \mu_2 x_n^{p\sigma} |\xi|^p,$$

$$\mu_3 x_n^{p\sigma} |u|^{p-2} \leq \frac{\partial c(x, u)}{\partial u} \leq \mu_4 x_n^{p\sigma} |u|^{p-2}.$$

1.4. В этом пункте будет приведена теорема существования и единственности решения задачи (1.1)–(1.3), доказанная в [2], на которую мы будем существенно опираться в дальнейшем.

Для ее формулировки введем нелинейную форму

$$L(u, u) = \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} a_i(x, \nabla u) \partial_i u dx + \int_{\Omega} c(x, u) u dx \quad (1.8)$$

и обозначим

$$\langle L(u), u \rangle = \int_0^T L(u, u) dt. \quad (1.9)$$

Введем, наконец, банахово пространство  $L_p(0, T; W_{p, \sigma}^1(\Omega))$  функций  $u(x, t) : [0, T] \rightarrow W_{p, \sigma}^1(\Omega)$  с нормой

$$\|u\| = \left( \int_0^T \|u(t)\|_{W_{p, \sigma}^1(\Omega)}^p dt \right)^{1/p} \quad (1.10)$$

*Определение 1.1.* Функция  $u \in L^{loc}(0, \infty; W_{p, \sigma}^1(\Omega))$  называется обобщенным решением задачи (1.1)–(1.3), если для любой функции  $v \in L_p^{loc}(0, \infty; W_{p, \sigma}^1(\Omega))$  имеет место следующее интегральное тождество:

$$\int_0^T \int_{\Omega} \frac{\partial u}{\partial t} v dx dt + \langle L(u), v \rangle = 0. \quad (1.11)$$

В работе [4] доказана следующая

*Теорема А* ([4], теорема 3.1). Пусть выполнены условия i), ii). Тогда для любых начальных данных  $u_0 \in W_{p, \sigma}^1(\Omega)$  задача (1.1)–(1.3) имеет единственное решение.

**§2 Аттракторы.** Из теоремы А следует существование семейства операторов  $\{S_t, t \geq 0\}$ , определенных на множестве начальных данных задачи (1.1)–(1.3), задаваемых следующим образом:  $S_t u_0 = u(t)$ , где  $u$  – обобщенное решение задачи. Легко видеть, что  $\{S_t\}$  – полугруппа.

Доказательство существования аттракторов опирается на одну общую теорему, установленную в [1].

*Теорема 2.1.* Пусть оператор  $L$  удовлетворяет условиям i), ii). Тогда полугруппа  $\{S_t\}$ , порожденная задачей (1.1)–(1.3), обладает аттрактором  $\mathcal{A} \subset W_{p, \sigma}^1(\Omega)$ , ограниченным в пространстве  $L_2(\Omega)$ .

Доказательству теоремы предпошлим две леммы.

*Лемма 2.1.* Операторы  $\{S_t\}$ , действующие на пространстве  $W_{p, \sigma}^1(\Omega)$ , непрерывны в  $L_2(\Omega)$  при  $t \geq 0$ .

Доказательство. Пусть  $u_0^1$  и  $u_0^2$  – произвольные элементы пространства  $W_{p, \sigma}^1(\Omega)$ , а  $u^1(x, t)$  и  $u^2(x, t)$  – соответствующие им обобщенные решения задачи (1.1)–(1.3). Утверждение леммы равносильно следующей оценке, справедливой для любого  $t \geq 0$ :

$$\|S_t u_0^1 - S_t u_0^2\| \leq \|u_0^1 - u_0^2\|, \quad (2.1)$$

где  $\|\cdot\|$  – норма в  $L_2(\Omega)$ .

Из определения обобщенного решения следует, что для любых  $t > 0$  и  $v \in L_p^{loc}(0, \infty; \overset{0}{W}_{p\sigma}^1(\Omega))$

$$\int_0^t \int_{\Omega} \frac{\partial(u^1 - u^2)}{\partial \tau} v(x, \tau) dx d\tau + \sum_{i=1}^n \int_0^t \int_{\Omega} [a_i(x, \nabla u^1) - a_i(x, \nabla u^2)] \partial_i v dx d\tau + \int_0^t \int_{\Omega} [c(x, u^1) - c(x, u^2)] v dx d\tau = 0.$$

Подставляя  $v(x, t) = u^1(x, t) - u^2(x, t)$ , получим

$$\int_0^t \int_{\Omega} \frac{\partial(u^1 - u^2)}{\partial \tau} (u^1 - u^2) dx d\tau + \langle L(u^1) - L(u^2), u^1 - u^2 \rangle = 0. \quad (2.2)$$

Из (2.2) получаем в силу монотонности оператора  $L$  (см. [4], теорему 2.1)

$$\int_0^t \int_{\Omega} \frac{\partial}{\partial \tau} |u^1 - u^2|^2 dx d\tau \leq 0.$$

т.е.  $\int_{\Omega} |u^1(x, \tau) - u^2(x, \tau)|^2 dx \Big|_0^t \leq 0$ , откуда следует  $\|u^1 - u^2\|^2 \leq \|u_0^1 - u_0^2\|^2$ , что равносильно оценке (2.1).

Лемма доказана.

*Лемма 2.2.* Обобщенное решение задачи (1.1)–(1.3) удовлетворяет неравенству

$$\|S_t u_0\|^2 = \|u(t)\|^2 \leq e^{-2c_2 t} \|u_0\|^2. \quad (2.3)$$

*Доказательство.* Пусть  $u(x, t)$  – решение задачи. Умножим тождество (1.1) на  $u(x, t)$  и проинтегрируем обе его части по области  $\Omega$ . Получим

$$\int_{\Omega} \frac{\partial u}{\partial t} u dx + \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} a_i(x, \nabla u) \partial_i u dx + \int_{\Omega} c(x, u) u dx = 0$$

или

$$\frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial t} \|u\|^2 + L(u, u) = 0.$$

В силу условий i), ii) имеем

$$\frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial t} \|u\|^2 + c_0 \|u\|^p \leq 0. \quad (2.4)$$

Поскольку  $p > 2$ , то  $\overset{0}{W}_{p\sigma}^1(\Omega) \subset L_2(\Omega)$ , и из (2.4) следует

$$\frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial t} \|u\|^2 + c_2 \|u\|^2 \leq 0. \quad (2.5)$$

Применяя к (2.5) неравенство Гронуолла, приходим к оценке (2.3)

$$\|u(t)\|^2 \leq e^{-2 \int_0^t c_2 d\tau} \|u_0\|^2.$$

Лемма доказана.

*Доказательство* теоремы 2.1. Проверим справедливость теоремы  $B$  с учетом замечания 2.1, где мы положим  $K = \overset{0}{W}_{p\sigma}^1(\Omega)$ ,  $X = L_2(\Omega)$ . Легко видеть, что

подмножество  $W_{p\sigma}^0(\Omega)$  замкнуто в  $L_2(\Omega)$ . Далее в силу теоремы 3.1 оно слабо инвариантно:

$$S_t W_{p\sigma}^0(\Omega) \subset W_{p\sigma}^0(\Omega), \quad t \geq 0.$$

Выполнение условия а) теоремы вытекает из леммы 2.2.

В самом деле, пусть  $B \subset W_{p\sigma}^0(\Omega)$  – произвольное ограниченное в  $L_2(\Omega)$  множество

$$B = \left\{ u \in W_{p\sigma}^0(\Omega) : \|u\| \leq R < \infty \right\}. \quad (2.6)$$

В силу оценки (2.3) имеем при любом  $t \in [0, T], \forall u_0 \in B$

$$\|S_t u_0\|^2 \leq R^2 < \infty,$$

и, стало быть, полугруппа  $\{S_t\}$  равномерно ограничена.

Условие с) равносильно утверждению леммы 2.1.

Проверим справедливость условия б). С этой целью обозначим

$$B_0 = \left\{ u \in W_{p\sigma}^0(\Omega) : \|u\| \leq R_0 < \infty \right\}$$

и покажем, что оно является поглощающим. В самом деле, пусть  $B \subset W_{p\sigma}^0(\Omega)$  – произвольное ограниченное в  $L_2(\Omega)$  множество, как в (2.6).

В силу оценки (2.3), для любого  $u_0 \in B$  имеем

$$\|S_t u_0\|^2 \leq e^{-2C\sigma t} (R^2 + R_0),$$

откуда следует, что существует  $T = T(R) > 0$  такое, что при  $t \geq T$

$$\|S_t u_0\| \leq \frac{R_0}{2},$$

а это означает, что  $B_0$  – поглощающее множество полугруппы  $S_t$ .

Таким образом, выполнены все условия теоремы B, и, стало быть, у полугруппы  $\{S_t\}$  существует аттрактор  $\mathcal{A}$ , ограниченный в  $L_2(\Omega)$ .

Теорема 2.1 доказана.

2.2. В этом пункте будет доказано существование компактного аттрактора полугруппы  $\{S_t\}$ , порожденной задачей (1.1)–(1.3). В этой связи приведем одну теорему вложения для весовых пространств  $W_{p\sigma}^m(\Omega)$ .

*Теорема C* ([13], теорема 1.1.3). Пусть  $p \geq 1$ ,  $m$  и  $k$  – целые числа, которые удовлетворяют условию  $0 \leq k \leq m$ , а весовой показатель  $\sigma$  – условию:

$$-\frac{1}{p} \leq \sigma \leq m - \frac{1}{p}. \quad \text{Тогда вложение } W_{p\sigma}^m(\Omega) \rightarrow W_{p\sigma}^k(\Omega) \text{ компактно в том и только}$$

том случае, если  $m - \sigma > k - \alpha$ .

*Замечание 2.2.* Ниже мы применим эту теорему для значений  $\alpha = k = 0$ ,  $m = 1$ . В этом случае имеем компактное вложение

$$W_{p\sigma}^1(\Omega) \rightarrow L_p(\Omega), \quad (2.7)$$

поскольку  $1 - \sigma > 0$ .

*Предложение 2.1.* Пусть оператор  $L$  удовлетворяет условиям i), ii). Тогда, если решение  $u(t, x)$  принадлежит пространству

$$L_p(0, T; \overset{0}{W}_{p\sigma}^1(\Omega) \cap W_{p\sigma}^2(\Omega)),$$

семейство операторов  $\{S_i\}$ , порожденных задачами (2.1)–(2.3), отображает множества  $B \subset \overset{0}{W}_{p\sigma}^1(\Omega)$ , ограниченные в  $L_2(\Omega)$ , в ограниченные множества пространства  $\overset{0}{W}_{p\sigma}^1(\Omega)$ .

*Доказательство.* Пусть

$$U_0 = \left\{ u_0 \in \overset{0}{W}_{p\sigma}^1(\Omega) : \|u_0\| \leq R_0 < \infty \right\} \quad (2.8)$$

произвольное замкнутое ограниченное подмножество в  $L_2(\Omega)$ .

Пусть, далее,  $u(t, x)$  – обобщенное решение задачи, соответствующее начальному условию  $u_0 \in U_0$ . Подставляя его в уравнение (2.1), умножая обе части последнего на  $t^p L(u)$  и интегрируя по области  $\Omega$ , получим

$$\int_{\Omega} t^p L(u) \frac{\partial u}{\partial t} dx + t^p \int_{\Omega} |L(u)|^2 dx = 0. \quad (2.9)$$

Отсюда следует неравенство

$$\int_{\Omega} t^p L(u) \frac{\partial u}{\partial t} dx \leq 0. \quad (2.10)$$

Интегрируя по частям (2.10), получим

$$\sum_{i=1}^n \int_{\Omega} t^p \frac{\partial}{\partial t} (\partial_i u) a_i(x, \nabla u) dx + \int_{\Omega} t^p c(x, u) \frac{\partial u}{\partial t} dx \leq 0. \quad (2.11)$$

Интегрируя последнее неравенство по  $t \in [0, T]$ , получим

$$\sum_{i=1}^n \int_{0\Omega}^T \int_{\Omega} t^p \frac{\partial}{\partial t} (\partial_i u \cdot a_i) dx dt + \int_{0\Omega}^T \int_{\Omega} t^p \frac{\partial}{\partial t} (c(x, u)u) dx dt \leq 0. \quad (2.12)$$

Введем обозначения

$$J_1 = \sum_{i=1}^n \int_{0\Omega}^T \int_{\Omega} t^p \frac{\partial}{\partial t} (\partial_i u \cdot a_i) dx dt = \sum_{i=1}^n \int_{0\Omega}^T t^p (\partial_i u, a_i) dx \Big|_0^T - \\ - p \sum_{i=1}^n \int_{0\Omega}^T \int_{\Omega} t^{p-1} a_i(x, \nabla u) \partial_i u dx dt,$$

$$J_2 = \sum_{i=1}^n \int_{0\Omega}^T \int_{\Omega} t^p \frac{\partial}{\partial t} (c(x, u)u) dx dt = \int_{\Omega} t^p c(x, u) u dx \Big|_0^T - p \int_{0\Omega}^T \int_{\Omega} t^{p-1} c(x, u) u dx dt.$$

Подставляя в (2.12) вместо  $J_1$  и  $J_2$  их значения, имеем

$$T^p \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} a_i(x, \nabla u) \partial_i u dx + T^p \int_{\Omega} c(x, u) u dx \leq J_1' + J_2', \quad (2.13)$$

где

$$J_1' = p \sum_{i=1}^n \int_{0\Omega}^T \int_{\Omega} t^{p-1} a_i(x, \nabla u) \partial_i u dx dt,$$

$$J'_2 = p \int_0^T \int_{\Omega} t^{p-1} c(x, u) u dx dt .$$

Оценим интегралы, используя i), ii):

$$|J'_1| \leq C \cdot p T^{p-1} \sum_{i=1}^n \int_0^T \int_{\Omega} x_n^{p\sigma} |\partial_i u|^p dx dt , \quad (2.14)$$

$$|J'_2| \leq C_2 \cdot p T^{p-1} \int_0^T \int_{\Omega} x_n^{p\sigma} |u|^p dx dt . \quad (2.15)$$

Возвращаясь теперь к оценке (2.13), в силу (2.14), (2.15) имеем

$$T^p L(u, u) \leq C_5 \cdot p T^{p-1} \int_0^T \|u\|_1^p dt .$$

Отсюда получаем

$$|L(u, u)| \leq C_6 \cdot \|u\|^p . \quad (2.16)$$

В силу условий i), ii) имеем при  $t = T$

$$|L(u, u)| \geq C_0 \|u(T)\|_1^p . \quad (2.17)$$

Оценка (2.4) здесь имеет вид

$$\frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial t} \|u\|^2 + C_0 \|u\|_1^p \leq 0 . \quad (2.18)$$

Интегрируя теперь неравенство (2.18) по  $t \in [0, T]$ , придем к оценке

$$C_0 \|u\|^p \leq -\frac{1}{2} \int_0^T \frac{\partial}{\partial t} \|u\|^2 dt = -\frac{1}{2} \|u(T)\|^2 + \frac{1}{2} \|u(0)\|^2 \leq \frac{1}{2} \|u_0\|^2 ,$$

откуда

$$\|u\|^p \leq \frac{1}{2C_0} \|u_0\|^2 = C_7 \|u_0\|^2 , \quad (2.19)$$

где  $C_7 = \frac{1}{2C_0}$ .

Из (2.13), (2.17) и (2.19) приходим к окончательной оценке

$$\|S_t u_0\|_{W_{p\sigma}^1}^p \leq C_8 \|u_0\|^2 . \quad (2.20)$$

Поскольку  $u_0 \in U_0$ , то  $\|S_t u_0\|_{W_{p\sigma}^1}^p \leq C_8 R^2 = C_9(R)$ , что завершает доказательство предложения 2.1.

**Теорема 2.2.** Пусть оператор  $L$  удовлетворяет условиям предложения 2.1. Тогда полугруппа  $\{S_t\}$ , порожденная задачей (1.1)–(1.3), обладает аттрактором, компактным в  $L_2(\Omega)$ .

*Доказательство.* В соответствии с теоремой  $B$  нам надлежит проверить лишь выполнение условия б), поскольку остальные условия теоремы проверены в процессе доказательства теоремы 2.1.

Итак, докажем существование компактного в  $L_2(\Omega)$  поглощающего множества. В силу предложения 2.1 произвольное замкнутое ограниченное в  $L_2(\Omega)$

множество  $U_0 \in W_{p\sigma}^1(\Omega)$  оператором  $S_t$  при  $t > 0$  отображается в ограниченное

множество пространства  $W_{p\sigma}^1(\Omega)$ . В силу теоремы  $C$  и замечания 2.2 множество  $S_t U_0$  компактно в  $L_p(\Omega)$ , и поскольку  $p < 2$ , то  $S_t U_0$  компактно в  $L_2(\Omega)$ .

Пусть  $B_0$  – ограниченное в  $L_2(\Omega)$  поглощающее множество, существование которого обеспечивается теоремой 2.1. Тогда множество  $B^0 = S_1 B_0$  компактно в  $L_2(\Omega)$ . Докажем, что  $B^0$  – поглощающее множество. В самом деле, существует  $T > 0$  такое, что  $S_t U_0 \subset B_0$  при  $t \geq T$ . Далее, поскольку  $\{S_t\}$  – полугруппа, то  $S_t U_0 = S_1 S_{t-1} U_0 \subset S_1 B_0 = B^0$  при  $t \geq T + 1$ , а это и означает в силу произвольности  $U_0$ , что  $B^0$  – поглощающее множество.

Из теоремы  $B$  следует, что у полугруппы  $\{S_t\}$  имеется аттрактор, компактный в  $L_2(\Omega)$ .

Теорема доказана.

**§3. Построение функции Ляпунова.** В этом параграфе для некоторого специального класса уравнений вида (2.1) будет построена функция Ляпунова и с ее помощью описана структура аттракторов. Рассмотрим уравнение

$$\frac{\partial u}{\partial t} + L(u) = \frac{\partial u}{\partial t} - \sum_{i=1}^n \partial_i a_i(x, \partial_i u) + c(x, u) = 0 \quad (3.1)$$

и введем обозначения

$$A(x, \xi, \tau) = \sum_{i=1}^n \int_0^{\xi_i} a_i(x, \tau) d\tau + \int_0^{\tau} c(x, \eta) d\eta. \quad (3.2)$$

Введем в рассмотрение функционал

$$\Phi(u) = \int_{\Omega} A(x, u, \nabla u) dx, \quad (3.3)$$

определенный на пространстве  $W_{p\sigma}^1(\Omega)$ .

*Теорема 3.1.* Предположим, что выполнены условия теоремы 2.2. Тогда функционал  $\Phi(u)$ , задаваемый выражением (3.3), является функцией Ляпунова полугруппы  $\{S_t\}$ , порожденной задачей (3.1), (1.2), (1.3).

*Доказательство.* В силу теоремы 2.2 полугруппа  $\{S_t\}$  обладает аттрактором  $\mathcal{A}$ , компактным в  $L_2(\Omega)$ . Далее в соответствии с определением функции Ляпунова (см. [1]) проверим вначале, что функционал  $\Phi$  непрерывен на множестве  $\mathcal{A}$ .

С этой целью составим разность

$$\begin{aligned} \Phi(u) - \Phi(v) &= \int_{\Omega} [A(x, \dots, \nabla u) - A(x, \dots, \nabla v)] dx = \\ &= \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} \int_0^1 a_i(x, \partial_i v + t(\partial_i u - \partial_i v)) \partial_i (u - v) dt dx + \int_{\Omega} \int_0^1 c(x, v + t(u - v)) (u - v) dt dx = \\ &= \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} a_i(x, \partial_i \omega^*) \partial_i (u - v) dx + \int_{\Omega} c(x, \omega^*) (u - v) dx, \end{aligned}$$

где  $\omega^* = v + t^*(u - v)$ , а  $0 < t^* < 1$ .

Из условий i) имеем

$$\begin{aligned}
|\Phi(u) - \Phi(v)| &\leq C \left[ \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} x_n^{p\sigma} |\partial_i \omega^*|^{p-1} |\partial_i(u-v)| dx \right] + \\
&\quad + C \left[ \int_{\Omega} x_n^{p\sigma} |\omega^*|^{p-1} |u-v| dx \right] = \\
&= C \left[ \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} x_n^{(p-1)\sigma} |\nabla \omega^*|^{p-1} x_n^{\sigma} \partial_i(u-v) dx + \int_{\Omega} x_n^{(p-1)\sigma} |\omega^*|^{p-1} x_n^{\sigma} |u-v| dx \right].
\end{aligned}$$

Отсюда

$$|\Phi(u) - \Phi(v)| \leq C \|u - v\|, \|\omega^*\|^{p-1} \leq C (\|u\|_1 + \|v\|_1)^{p-1} \|u - v\|_1. \quad (3.4)$$

Поскольку множество  $\mathcal{A}$  в силу предложения 2.1 ограничено в  $W_{p\sigma}^1(\Omega)$ , то из (3.4) следует, что  $|\Phi(u) - \Phi(v)| \leq C_1 \|u - v\|_1$  с некоторой постоянной  $C_1$ , и непрерывность функционала  $\Phi$  на  $\mathcal{A}$  установлена.

Покажем, что функционал  $\Phi$  дифференцируем в смысле Фреше. Имеем для любых  $u, v \in \mathcal{A}$

$$\langle \Phi'(u), v \rangle = \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} a_i(x, \partial_i u) \partial_i v dx + \int_{\Omega} c(x, u) v dx.$$

Далее в соответствии с определением функции Ляпунова покажем, что  $\Phi(S_t u_0)$  как функция переменной  $t$  убывает при  $t \geq 0$  и что множество решений уравнения  $Lu = 0$  совпадает с множеством неподвижных точек полугруппы  $\{S_t\}$ .

В самом деле, для любого  $u_0 \in \mathcal{A}$

$$\begin{aligned}
\partial_t \Phi(S_t u_0) &= \partial_t \Phi(u(t, x)) = \langle \Phi'(u), \frac{\partial u}{\partial t} \rangle = \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} a_i(x, \partial_i u) \frac{\partial}{\partial t} \partial_i u dx + \\
&\quad + \int_{\Omega} c(x, u) \frac{\partial u}{\partial t} dx = - \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} \partial_i a_i(x, \partial_i u) \frac{\partial u}{\partial t} dx + \int_{\Omega} c(x, u) \frac{\partial u}{\partial t} dx = \int_{\Omega} L(u) \frac{\partial u}{\partial t} dx = \\
&= - \int_{\Omega} \left| \frac{\partial u}{\partial t} \right|^2 dx \leq 0
\end{aligned} \quad (3.5)$$

и, стало быть, функция  $\Phi(S_t u_0)$  убывает при  $t \geq 0$ .

Предположим, что при некотором  $t = \tau \geq 0$

$$\Phi(u(\tau, x)) = \Phi(u(0, x)) = \Phi(u_0).$$

Имеем в силу (3.5)

$$0 = \Phi(u(\tau, x)) - \Phi(u_0) = \int_0^{\tau} \partial_t \Phi(u(t, x)) dt = - \int_0^{\tau} |L(u)|^2 dt,$$

откуда следует, что  $L(u) = 0$  при  $t \in [0, \tau]$ . Положим  $z = u_0(x)$ .

Поскольку  $Lu_0 = Lu(0, x)$  и  $\frac{\partial u_0}{\partial t} = 0$ , то функция  $z(x)$  является решением задачи (3.1), (1.2), (1.3) и, следовательно,  $S_t z = z$ , т.е.  $z$  – неподвижная точка полугруппы  $\{S_t\}$ .

Теорема доказана.

Из теорем 3.1, 2.2 и 10.2[1] непосредственно следует

**Теорема 3.2.** Пусть выполнены условия теорем 2.2 и 3.1 и пусть множество  $M = (z_1(x), \dots, z_r(x))$  решений уравнения  $L(u) = 0$  конечно. Тогда аттрактор  $\mathcal{A}$  имеет следующую структуру:

$$\mathcal{A} = \bigcup_{z_i \in M} N(z_i),$$

где  $N(z_i)$  – неустойчивое инвариантное многообразие, исходящее из точки  $z_i$ .

Кафедра диф. уравнений и функционального анализа

Поступила 16.06.1999

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Бабин А.В., Вышник М.И. Аттракторы эволюционных уравнений с частными производными и оценки их размерности. – УМН, 1983, т. 38, №4 (232), с. 133–187.
2. Бабин А.В., Вышник М.И. Аттракторы эволюционных уравнений. М.: Наука, 1989.
3. Никольский С.М., Лигзоркян П.И., Мирошнин Н.В. Весовые функциональные пространства и их приложения к исследованию краевых задач для вырождающихся эллиптических уравнений. Изв. ВУЗ-ов, сер. математ., 1988, т. 8 (315), с. 4–30.
4. Акопян Г.С., Шахбабян Р.Л. Краевые задачи для нелинейных уравнений, вырождающихся на части границы. – Изв. НАН Армении, сер. математ., 1998, т. 33, №5.
5. Дубинский Ю.А. Квазилинейные эллиптические и параболические уравнения лобого порядка. – УМН, 1968, т. 23, 1 (123), с. 45–90.

#### Ա.Վ. ՅՈՒՅՈՒԼՅԱՆ

#### ՎԵՐԱՍԵՐՎՈՂ ԷՎՈԼՅՈՒՑԻՈՆ ԿԱՎԱՍԱՐՈՒՄՆԵՐԻ ԱՏՐԱԿՏՈՐՆԵՐԸ

#### Ա մ փ ո փ ո մ

Մույն հոդվածում ապացուցված է երկրորդ կարգի էվոլյուցիոն հավասարման համար խառը խնդրի կիսախմբի ատրակտորի գոյությունը, ընդ որում, վերասերումը կարող է իրականանալ ինչպես ամբողջ եզրի, այնպես էլ նրա մի մասի վրա:

Ցույց է տրված ատրակտորի կոմպակտությունը  $L_2$  տարածությունում և կառուցված է Լյապունովի ֆունկցիան, որը թույլ է տալիս պարզել ատրակտորի կառուցվածքը: