

УДК 539.3

М.В. БЕЛУБЕКЯН

К ЗАДАЧЕ ПОПЕРЕЧНЫХ КОЛЕБАНИЙ И
 УСТОЙЧИВОСТИ ДВИЖУЩЕЙСЯ СТРУНЫ (МЕМБРАНЫ)

Известная задача движущейся между двумя опорами с постоянной скоростью струны [1,2] рассматривается при различных вариантах граничных условий. Исследуется также задача поперечных колебаний движущейся мембраны (шины), служащей для транспортировки электрического тока.

Установлены критические параметры, определяющие области неустойчивости дивергентного и флаттерного типов. Определены частоты устойчивых колебаний.

1. Рассматриваются поперечные колебания струны, движущейся в продольном направлении с постоянной скоростью U . Расстояние между неподвижными опорами струны равно l .

Уравнение колебаний струны в этом случае имеет вид

$$(c^2 - U^2) \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} + 2U \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial t}, \quad (1.1)$$

где c – скорость распространения волн в струне при $U = 0$.

Общее решение уравнения (1.1) в виде гармонических волн следующее:

$$u = \left[c_1 \exp \frac{i\alpha x}{(1 - \beta)c} + c_2 \exp \frac{-i\alpha x}{(1 + \beta)c} \right] e^{i\alpha t}, \quad \beta = \frac{U}{c}. \quad (1.2)$$

Впервые задача колебаний движущейся струны при граничных условиях

$$u(0, t) = u(l, t) = 0 \quad (1.3)$$

исследовалась в [1–3]. Требование, чтобы решение (1.2) удовлетворяло условиям (1.3), приводит к определению частот поперечных колебаний

$$\omega_m = (1 - \beta^2) c \mu_m, \quad \mu_m = n\pi l^{-1}, \quad m = 1, 2, \dots \quad (1.4)$$

При этом решение (1.2), удовлетворяющее граничным условиям (1.3), принимает вид

$$u = \sum_{m=1}^{\infty} [A_m \exp i(\beta \mu_m x + \omega_m t) + B_m \exp i(\beta \mu_m x - \omega_m t)] \sin \mu_m x. \quad (1.5)$$

Отсюда следует, что при $\beta^2 = 1$ ($\omega_n = 0$) имеет место неустойчивость дивергентного типа. В дальнейшем различные обобщения приведенной здесь задачи исследовались многими авторами, в частности [4,5].

Необходимо отметить, что задача (1.1), (1.3) при $U \neq 0$ приводится к несамосопряженной задаче о собственных значениях. Однако собственные значения (1.4) оказываются действительными. В этом смысле имеется аналогия с задачей обтекания мембраны сверхзвуковым потоком газа [6].

2. Пусть на опорах струны заданы граничные условия

$$u(0, t) = 0, \quad \frac{\partial u(l, t)}{\partial x} = 0. \quad (2.1)$$

Подстановка (1.2) в граничные условия (2.1) и требование существования нетривиального решения приводят к следующему характеристическому уравнению:

$$\exp \frac{2i\omega l}{(1 - \beta^2)c} = -\frac{1 - \beta}{1 + \beta}. \quad (2.2)$$

В отличие от предыдущей задачи уравнение (2.2) в общем случае имеет комплексные корни.

Представление частоты колебаний в виде

$$\omega = \omega_1 + i\omega_2 \quad (2.3)$$

и разделение мнимой и действительной частей уравнения (2.2) приводят к следующей системе уравнений относительно ω_1, ω_2 :

$$\begin{aligned} \cos \frac{2\omega_1 l}{(1 - \beta^2)c} \exp \frac{-2\omega_2 l}{(1 - \beta^2)c} &= -\frac{1 - \beta}{1 + \beta}, \\ \sin \frac{2\omega_1 l}{(1 - \beta^2)c} \exp \frac{-2\omega_2 l}{(1 - \beta^2)c} &= 0. \end{aligned} \quad (2.4)$$

Отсюда получается

$$\omega_1 = \frac{n\pi}{2l}(1 - \beta^2)c, \quad \exp \frac{-2\omega_2 l}{(1 - \beta^2)c} + (-1)^n \frac{1 - \beta}{1 + \beta} = 0, \quad n = 1, 2, \dots \quad (2.5)$$

Рассмотрим вначале случай

$$-1 < \beta < 1. \quad (2.6)$$

При условии (2.6) из (2.5) следует, что система уравнений (2.4) не имеет решения, если $n = 2m$. При $n = 2m - 1$ решение получается в виде

$$\omega_1 = (1 - \beta^2)c \frac{(2m - 1)\pi}{2l}, \quad \omega_2 = -(1 - \beta^2) \frac{c}{2l} \ln \frac{1 - \beta}{1 + \beta}. \quad (2.7)$$

Из (2.7) следует, что при $0 \leq \beta < 1$ $\omega_2 \geq 0$ ($\text{Im } \omega \geq 0$), и поэтому колебания устойчивы (затухающие колебания). Если же $-1 < \beta < 0$, то $\omega_2 < 0$ и имеет место неустойчивость флаттерного типа (абсолютная неустойчивость).

В случае $\beta > 1$ из (2.6) получается, что решение системы (2.4) существует, если $n = 2m$, т.е.

$$\omega_1 = \frac{m\pi}{l}(\beta^2 - 1)c, \quad \omega_2 = (\beta^2 - 1) \frac{c}{2l} \ln \frac{\beta - 1}{\beta + 1} < 0. \quad (2.8)$$

Следовательно, при $\beta > 1$ имеет место неустойчивость флаттерного типа.

Наконец, если $\beta < -1$, то

$$\omega_1 = \frac{(2m - 1)\pi}{2l}(\beta^2 - 1)c, \quad \omega_2 = (\beta^2 - 1) \frac{c}{2l} \ln \frac{\beta - 1}{\beta + 1} > 0 \quad (2.9)$$

и колебания устойчивы.

3. Рассмотрим задачу колебаний движущейся струны с периодическими и антипериодическими граничными условиями.

Предполагается, что даны периодические условия

$$u(0, t) = u(l, t), \quad \frac{\partial u(0, t)}{\partial x} = \frac{\partial u(l, t)}{\partial x}. \quad (3.1)$$

Подстановка общего решения (1.2) в (3.1) приводит к характеристическому уравнению

$$\left[1 - \exp \frac{i\omega l}{(1-\beta)c} \right] \left[1 - \exp \frac{-i\omega l}{(1+\beta)c} \right] = 0. \quad (3.2)$$

Уравнение (3.1) имеет два спектра действительных корней:

$$\omega = 2(1-\beta)c\mu_m, \quad \omega = 2(1+\beta)c\mu_m. \quad (3.3)$$

При $\beta \rightarrow \pm 1$ один спектр порождает решение типа дивергентной неустойчивости, а другой спектр – устойчивые колебания, т. е. в зависимости от вида начальных возмущений колебания могут быть устойчивыми или неустойчивыми.

Необходимо отметить, что условия (3.1) при $\beta = 0$ приводят к самосопряженной задаче. Здесь при $\beta \neq 0$ задача несамосопряжена. Тем не менее собственные значения оказываются действительными.

Аналогичные результаты получаются и в случае антипериодических граничных условий:

$$u(0, t) = -u(l, t), \quad \frac{\partial u(0, t)}{\partial x} = -\frac{\partial u(l, t)}{\partial x}. \quad (3.4)$$

При этом частоты колебаний определяются по формулам

$$\omega = \frac{(2m-1)\pi}{l}(1-\beta)c, \quad \omega = \frac{(2m-1)\pi}{l}(1+\beta)c. \quad (3.5)$$

4. Уравнение поперечных колебаний движущейся токонесущей мембраны (ленты, шины) согласно [7] будет иметь вид

$$(c^2 - U^2) \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \gamma_0^2 u = \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} + 2U \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial t}, \quad (4.1)$$

где $\gamma_0^2 = 4\pi\mu_0^2(\rho c_0^2)^{-1}$ – плотность электрического тока, протекающего по направлению координатной линии Ox , ρ – плотность, μ – магнитная проницаемость материала мембраны, c_0 – постоянная, равная скорости света в вакууме.

После представления решения уравнения (4.1) в виде

$$u = \varphi(x) \exp \frac{i\omega\beta x}{(1-\beta^2)c} e^{i\omega t} \quad (4.2)$$

задача приводится к исследованию уравнения

$$\varphi'' + \lambda^2 \varphi = 0, \quad \lambda^2 = (1-\beta^2)^{-2} c^{-2} [\omega^2 + \gamma_0^2 (1-\beta^2)]. \quad (4.3)$$

В случае граничных условий (1.3) из (4.2) следуют условия для функции φ

$$\varphi(0) = \varphi(l) = 0. \quad (4.4)$$

Задача определения частот поперечных колебаний мембраны привелась к стандартной самосопряженной задаче определения собственных значений уравнения (4.3) с граничными условиями (4.4). После нахождения собственных значений (они действительные) частоты колебаний определяются по формуле

$$\omega_m^2 = (1-\beta^2)[(1-\beta^2)c^2\mu_m^2 - \gamma_0^2]. \quad (4.5)$$

Пусть

$$\gamma_0^2 < \mu_1^2 c^2. \quad (4.6)$$

Если

$$0 \leq \beta^2 < 1 - \gamma_0^2 (\mu_1 c)^{-2}, \quad (4.7)$$

то (4.5) определяет частоты устойчивых колебаний. Если $\beta^2 = 1 - \gamma_0^2 (\mu_1 c)^{-2}$, то имеет место неустойчивость дивергентного типа ($\omega_1 = 0$). Первая форма колебаний ($m = 1$) становится стационарной, и имеют место колебания по остальным формам с частотами:

$$\omega_m = \mu_{m-1} \gamma_0^2 \mu_1^{-1} c^{-1}. \quad (4.8)$$

Отсюда следует, что если начальные возмущения таковы, что первая форма не появляется, то колебания устойчивы.

В случае неравенства

$$1 - \gamma_0^2 (\mu_1 c)^{-2} < \beta^2 < 1 - \gamma_0^2 (\mu_2 c)^{-2} \quad (4.9)$$

первая форма колебания неограниченно возрастает по времени, и имеет место флаттерная неустойчивость.

Аналогичный анализ равенства (4.5) при условии (4.6) имеет место и для последующих форм колебаний при возрастании относительной скорости движения мембраны β .

Пусть теперь

$$\gamma_0^2 = \mu_1^2 c^2. \quad (4.10)$$

В этом случае для первой частоты получается, что

$$\omega_1^2 = -(1 - \beta^2) \beta^2 c^2 \mu_1^2. \quad (4.11)$$

Отсюда следует, что при $\beta = 0$ ($\omega_1 = 0$) имеет место неустойчивость дивергентного типа, при $0 < \beta^2 < 1$ ($\omega_1^2 < 0$) – неустойчивость флаттерного типа, при $\beta^2 = 1$ ($\omega_1 = 0$) – неустойчивость дивергентного типа и при $\beta^2 > 1$ – устойчивые колебания.

Кафедра механики сплошной среды

Поступила 17.04.2000

ЛИТЕРАТУРА

1. Archibald F.R., Emsile A.G. The Vibration of String Having a Uniform Motion Along its Length.– Trans. of ASME, 1958, v. 80, p. 347–348.
2. Swope R.D., Ames W.F. Vibrations of a Moving Thread – Line. – Journ. of Franklin Inst., 1963, v. 275, p.36–55.
3. Mote C.D. Jr. A Study Of Band Saw Vibrations. – Journ. of Franklin Inst., 1965, v. 279, p. 430–444.
4. Tan C.A., Ying S. Dynamic Analysis of the Axially Moving String Based on Wave Propagation. Trans. of ASME. – Journ. of Applied Mechanics, 1997, v. 64, №2, p. 394–400.
5. Асаяян Д.Д. Устойчивость движущейся токонесущей струны в магнитном поле. – Изв. НАН Армении, Механика, 1998, т. 51, №2, с. 56–62.
6. Белубекян М.В. О задаче колебаний мембраны в сверхзвуковом потоке газа. – Докл. АН Арм. ССР, 1978, т. LXVII, №2, с. 74–77.
7. Амбарцумян С.А., Белубекян М.В. Колебания и устойчивость токонесущих упругих пластин. Ер.: Изв. НАН Армении, 1992, 123 с.

ՇԱՐԺՎՈՂ ԼԱՐԻ (ՄԵՄԲՐԱՆԻ) ԸՆԴԼԱՅՆԱԿԱՆ ՏԱՏԱՆՈՒՄՆԵՐԻ ԵՎ
ԿԱՅՈՒՆՈՒԹՅԱՆ ԽՆԴՐԻ ՄԱՍԻՆ

Ա մ փ ո փ ու մ

Դիտարկված է երկու հեմարանների միջև հաստատուն արագությունով շարժվող լարի խնդիրը տարբեր եզրային պայմանների դեպքում: Հետազոտվում է նաև շարժվող հոսանքատար մեմբրանի տատանումների խնդիրը:

Գտնված են կոիտիկական բնութագրիչները, որոնք որոշում են դիվերգենտ և ֆլատերային տիպի անկայունության տիրույթները: Հետազոտված են կայուն տատանումների հաճախությունների վարքը կախված շարժման արագությունից:

•